## FOG 參數容器:

### Library:

memory\_manage.h

### 變數結構定義:

#### fog\_parameter\_t

結構體為FOG使用到之參數容器，參數容器內引數對應之個別參數需參考excel

一張含有 文字, 螢幕擷取畫面, 字型 的圖片

AI 產生的內容可能不正確。

* paramX, paramY, paramZ : X, Y與Z軸FOG 參數容器，容器長度定義在PAR\_LEN
* misalignment : 三軸FOG間之mis-alignment容器，容器長度定義在MIS\_LEN

#### mem\_unit\_t

結構體定義了參數容器所需的屬性:

data: 參數數值

type: 參數數值對應的型態，有”整數” 與 “浮點數” 兩種選擇

一張含有 文字, 字型, 螢幕擷取畫面, 數字 的圖片

AI 產生的內容可能不正確。

#### data\_t

為一個union結構，裡面定義了三種變數型態， 每種型態的數值皆為4 bytes,

一張含有 文字, 字型, 螢幕擷取畫面, 數字 的圖片

AI 產生的內容可能不正確。

#### type\_t

一張含有 文字, 字型, 螢幕擷取畫面, 行 的圖片

AI 產生的內容可能不正確。

## 新增容器步驟:

1. 在fog\_parameter\_t 裡新增容器變數, ex: paramX, misalignment……etc.
2. **LOAD\_FOG\_PARAMETER:**

* 使用在eeprom.c裡定義之LOAD\_FOG\_PARAMETER(fog\_parameter\_t\* fog\_params)函數，將eeprom裡對應容器引號之數值讀出至容器

1. **fog\_parameter:**
   * 新增定義在memory\_manage.h裡之command來接收外部指令，command數值需查excel
   * 使用定義在common.c裡之fog\_parameter(cmd\_ctrl\_t\* rx, fog\_parameter\_t\* fog\_inst)，將對應容器引號之數值寫到eeprom裡
   * 更新base部分，新增MIS之ch為4
2. **PARAMETER\_Write\_s:**
   * 更新 eeprom.c 裡的PARAMETER\_Write\_s(alt\_u8 base, alt\_u8 number , alt\_32 data, fog\_parameter\_t\* fog\_params), 將uart接收到的數值寫到eeprom裡。
3. 新增 eprom.c LOAD\_FOG\_MISALIGNMENT()
4. 需新增 common.c裡之dump\_fog\_param